



الشكل (3- 4) دوال الخطوة والانحدار والعجلة.

**ب - الدخلة كدالة انحدار Ramp Function Input**

كما هو مبين بالشكل (3- 5) ب فإن قيمة  $r(t)$  تبقى صفر عند  $t < 0$  ثم تزداد خطياً مع زيادة الزمن عند  $t > 0$ . ويمكن التعبير عنها كالتالي:

$$\begin{aligned} r(t) &= 0 & t < 0 \\ \text{Or, } r(t) &= Rt & t > 0 \end{aligned} \quad (5- 3)$$

$$r(t) = Rt u_s(t) \quad (6- 3)$$

**ج - الدخلة كدالة العجلة Acceleration Function Input**

كما هو مبين بالشكل (3- 4) ج فإن قيمة  $r(t)$  تبقى صفر عند  $t < 0$  ثم تكون دالة تربيعية عند  $t > 0$ . ويمكن التعبير عنها كالتالي:

$$\begin{aligned} r(t) &= 0 & t < 0 \\ \text{Or, } r(t) &= Rt^2 & t > 0 \end{aligned} \quad (7- 3)$$

$$r(t) = \left(\frac{1}{2}\right)Rt^2 u_s(t) \quad (8- 3)$$